

Famille robots industriels TX200



Agroalimentaire

Automobile
et équipementiers

Sciences de la Vie

Plasturgie

Salle-blanche

Service machine

Photovoltaïque

TS

Scara / 4 axes

TX

Petits porteurs / 6 axes

RX/TX

Moyens porteurs / 6 axes

RX/TX

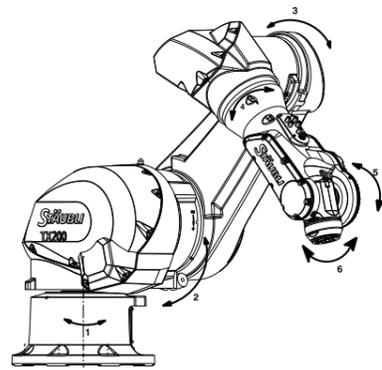
Gros porteurs / 6 axes

TP

Picker / 4 axes

MODÈLE		TX200	TX200L
Caractéristiques			
Charge maximale ⁽¹⁾		130 kg	80 kg
Charge nominale		100 kg	60 kg
Rayon d'action (entre axes 1 et 6)		2194 mm	2594 mm
Nombre de degrés de liberté		6	6
Répétabilité suivant la norme ISO 9283		± 0,06 mm	± 0,1 mm
Plage de mouvement	Axe 1 (A)	± 180°	± 180°
	Axe 2 (B)	± 120°	± 120°
	Axe 3 (C)	+145°/-140°	+145°/-140°
	Axe 4 (D)	± 270°	± 270°
	Axe 5 (E)	± 120°	± 120°
	Axe 6 (F)	± 270° ⁽²⁾	± 270° ⁽²⁾
Volume de travail	Rayon de travail maxi entre axes 1 et 5 (R. M)	2000 mm	2400 mm
	Rayon de travail maxi entre axes 2 et 5 (R. M)	1750 mm	2150 mm
	Rayon de travail mini entre axes 1 et 5 (R. m1)	365 mm	528 mm
	Rayon de travail mini entre axes 2 et 5 (R. m2)	545 mm	690 mm
	Rayon de travail mini entre axes 3 et 5 (R. b)	800 mm	1200 mm
Vitesse maximale	Axe 1	160°/s	160°/s
	Axe 2	160°/s	160°/s
	Axe 3	160°/s	160°/s
	Axe 4	260°/s	260°/s
	Axe 5	260°/s	260°/s
	Axe 6	400°/s	400°/s
Vitesse maximale au centre de gravité de la charge		12 m/s	14 m/s
Inerties maximales	Axe 5	45 kg.m ²	40 kg.m ²
	Axe 6	20 kg.m ²	15 kg.m ²
Poids		1000 kg	1020 kg
Freins			
		Tous les axes	
Connexions avant-bras	Pneumatiques	2 électro-distributeurs en option 5/2 monostables (air comprimé) 3 canalisations reliant le pied en ligne directe	
	Électriques	Standard 1 connecteur cylindrique femelle 19 contacts (7 paires torsadées dont 2 blindées, 3 contacts de puissance) Option Ethernet 1 connecteur cylindrique femelle 19 contacts (5 paires torsadées et 3 contacts puissance + 1 connecteur cyl femelle 4 points M12 cod D)	
Classe de propreté suivant norme ISO 14644-1		5	
Classe de protection (*poignet)		IP65 (*67)	
Contrôleur Stäubli série CS8		CS8C HP	
Environnement d'installation			
Température de fonctionnement suivant la norme directive NF EN 60 204-1		+ 5°C à + 40°C	
Humidité suivant la norme directive NF EN 60 204-1		30% à 95% maxi sans condensation	
Modes de fixation		Sol/Console/Plafond ⁽⁶⁾	
Version câble sous le pied ⁽³⁾		•	
Version pressurisée ⁽⁴⁾		•	
Version HE (Humid Environnement) ⁽⁵⁾		• ⁽⁶⁾	
Version marchés spécifiques			
Salle blanche CR - Classe de propreté 4, suivant norme 14644-1		• ⁽⁶⁾	

Plage de mouvement

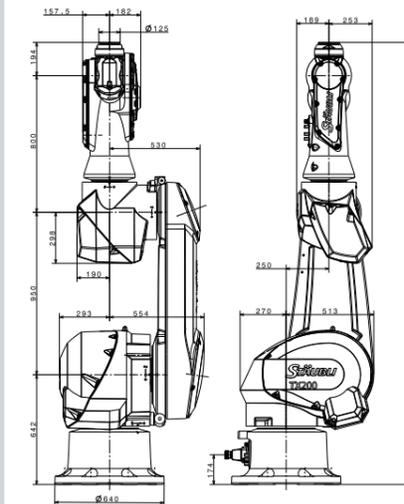


Contrôleur CS8C HP

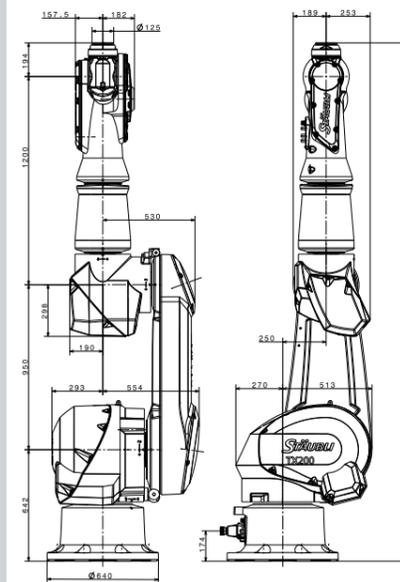


- (1) Sous conditions particulières d'utilisation, nous consulter.
- (2) Configurable par logiciel jusqu'à ±1800°.
- (3) Version câble sous-pied : conçu pour offrir une protection accrue des connexions en pied de robot et pour une utilisation en milieu propre et/ou humide. Installation en première monte.
- (4) Kit de pressurisation : nécessaire pour utilisation en ambiance fortement poussiéreuse ou avec projections liquides importantes. Ce kit permet une mise en surpression du bras. Installation en première monte ou en option.
- (5) Version HE (Humid Environment) : conçu pour une utilisation en milieu humide et oxydant. Les composants du bras sont traités pièce à pièce, renforçant sa protection contre l'oxydation et la corrosion. Installation en première monte uniquement. Kit de pressurisation nécessaire.
- (6) Consulter notre service commercial.

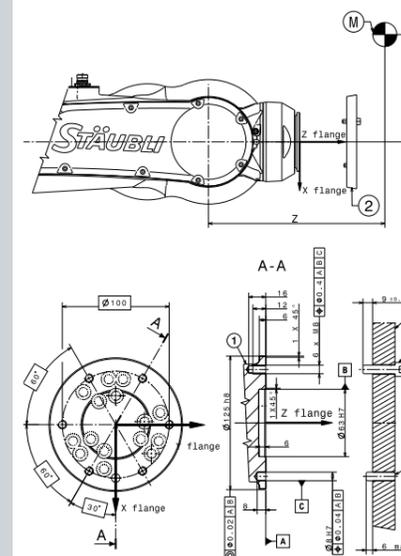
Dimensions TX200



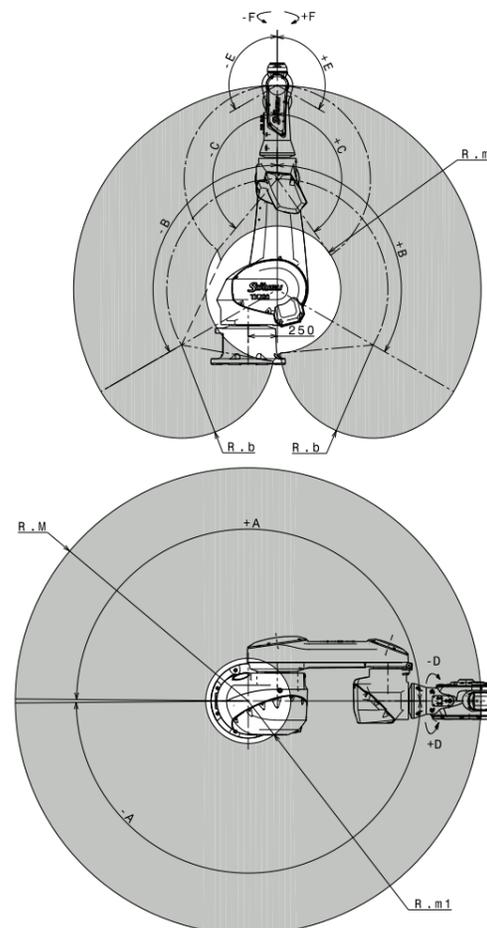
Dimensions TX200L



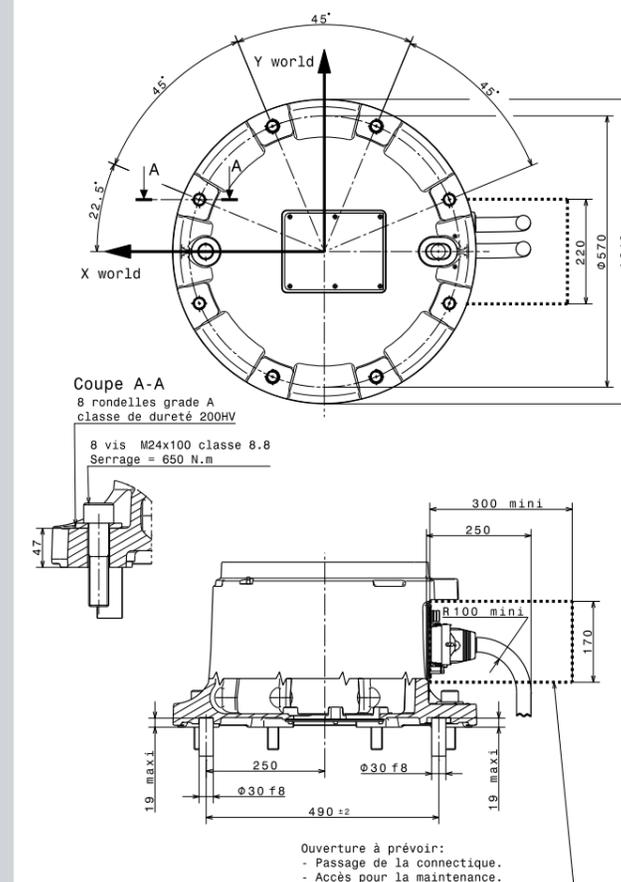
Poignet



Volume de travail



Fixation (hors version câble sous-pied)





Avantages produits

La famille des robots TX200 dispose d'avantages techniques uniques afin de s'adapter à tous les environnements garantissant une meilleure qualité des processus et une productivité accrue.



POIGNET

IP 67, grande robustesse, meilleure évacuation des corps étrangers.



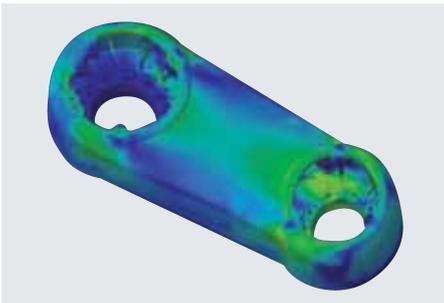
VERSION CÂBLE SOUS PIED

Meilleure protection des câbles, utilisation en milieu propre et/ou humide.



CONNEXIONS SUR L'AVANT-BRAS

Connexions électriques et pneumatiques proches de l'outil, lignes utilisateurs déjà installées.



STRUCTURE RIGIDE

Meilleures performances dynamiques.



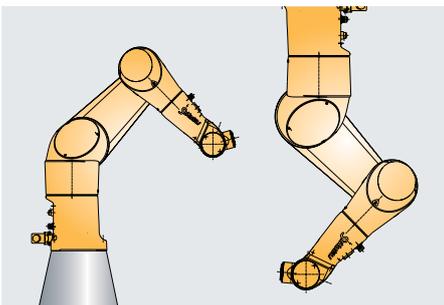
STRUCTURE FERMÉE

Facilité de nettoyage et d'utilisation en milieu propre ou hostile.



ENVIRONNEMENT

Le robot se décline en différentes versions : Cleanroom, milieu humide (HE), Agroalimentaire et Sciences de la Vie.



MODES DE FIXATION MULTIPLES

Adaptabilité et flexibilité (sol, plafond).



LARGE ENVELOPPE DE TRAVAIL

La faible hauteur du pied permet de travailler sous la base du robot en mode console, sur une presse à injecter par exemple.



ZONES DE RÉTENTION LIMITÉES

Conception hygiénique limitant les zones de rétentions. Facilité de nettoyage pour utilisation en Agroalimentaire ou Sciences de la Vie.

www.staubli.com/robotics

Siège social
FR-74210 FAVERGES (Annecy)
Tel.: +33 4 50 65 62 87
Fax: +33 4 50 65 61 30
robot.sales@staubli.com

Switzerland Staubli Ag
CH-8810 HORGEN (Zurich)
Tel.: +41 43 244 22 66
Fax: +41 43 244 22 67
sales.robot@staubli.com
Office West Switzerland
CH-2300 La Chaux-de-Fonds

STÄUBLI